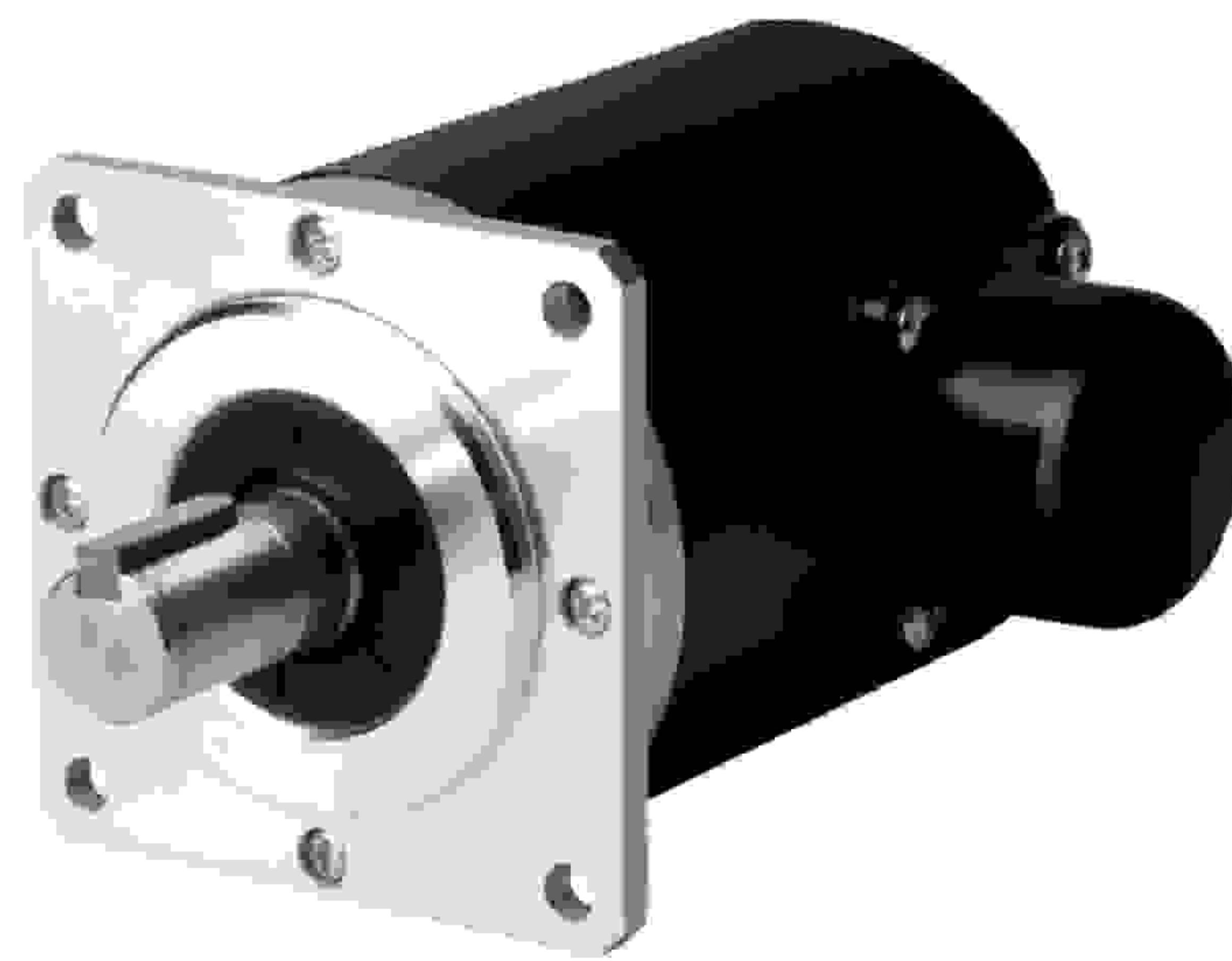


انکودر اینکریمنتال از نوع شفت با قطر ۶۸ میلیمتر

انکودر چرخشی اینکریمنتال از نوع شفت با قطر ۶۸ میلیمتر

ویژگی ها:

- * قطر شفت داخلی ۱۵ میلیمتر و قطر خارجی ۶۰ میلیمتر
- * پاسخ فرکانسی با سرعت بالا: ۱۸۰ کیلو هرتز
- * دارای کانکتور
- مناسب به منظور استفاده در ماشین ابزار
- * درجه حفاظتی IP65
- * قابلیت قرار دادن بار زیاد روی شفت (میزان بار مجاز 10kgf ۱۰ می باشد)



! لطفاً پیش از استفاده دفترچه راهنمای فارسی را به منظور آیمنی مطالعه نمائید.

اطلاعات سفارش:

E68S	15	-	1024	-	6	-	L	-	5
سری	قطر شفت		پالس/دور		فاز خروجی		خروجی کنترلی		منبع تغذیه
Ø68mm, shaft type	Ø15mm		500, 600, 1024		6: A, \bar{A} , B, \bar{B} , Z, \bar{Z}		خروجی درایور خطی: L		5VDC $\pm 5\%$

مشخصات:

قطعه	انکودر چرخشی اینکریمنتال از نوع شفت با قطر ۶۸ میلیمتر
(1) رزولوشن (پالس/دور)	500, 600, 1024
فاز خروجی	A, \bar{A} , B, \bar{B} , Z, \bar{Z} phase
اختلاف فاز خروجی	$A, \bar{A}, B, \bar{B}, Z, \bar{Z} \text{ phase}$: اختلاف فاز بین A, B, Z = $\frac{\pi}{4}$ (T= $\frac{\pi}{8}$)
خروجی کنترلی	LOW: جریان بار: حداکثر 20mA، ولتاژ نشستی: حداکثر 0.5VDC HIGH: جریان بار: حداکثر 20mA، ولتاژ خروجی: حداقل 2.5VDC
پاسخ زمانی (خیز/نشست)	حداکثر ۵۰ میکروثانیه (طول کابل: ۱ متر، جریان سینک: ۲۰ میلی آمپر)
منبع تغذیه	5VDC $\pm 5\%$ (Ripple P-P: Max. 5%)
حداکثر پاسخ فرکانسی	۱۸۰ کیلوهرتز
صرف توان	حداکثر ۵۰ میلی آمپر
مقاومت عایقی	حداقل ۱۰۰ مگاهم (در تست مگر 500VDC)
تحمل دی الکتریک	750VAC, 50/60HZ به مدت ۱ دقیقه
اتصال	نوع کانکتوری (MS3102A20-29P)
گشتاور راه اندازی	1.5kgf.cm
بار شفت	پرتابی: 10kgf ، شعاعی: 20kgf
حداکثر چرخش مجاز (۲)	۶۵۰ دور بر دقیقه
لرزش	۱.۵ میلیمتر دامنه در فرکانس ۱۰ تا ۵۵ هرتز (به مدت ۱ دقیقه) در راستای محور X, Y, Z به مدت ۲ ساعت
شوك	حداکثر 50G
دما محيط	۰-۷۰ درجه سانتي گراد، انبار: ۲۵-۸۵ درجه سانتي گراد
رطوبت محيط	۳۵ تا ۸۵ درصد، انبار: ۹۰ تا ۳۵ درصد
درجه حفاظتی	IP65
وزن	تقريباً ۵۵۰ گرم

(*) رزولوشن های نشان داده نشده قابل اصلاح هستند.

(**) هنگام انتخاب رزولوشن توجه کنید که حداکثر پاسخ چرخشی باید

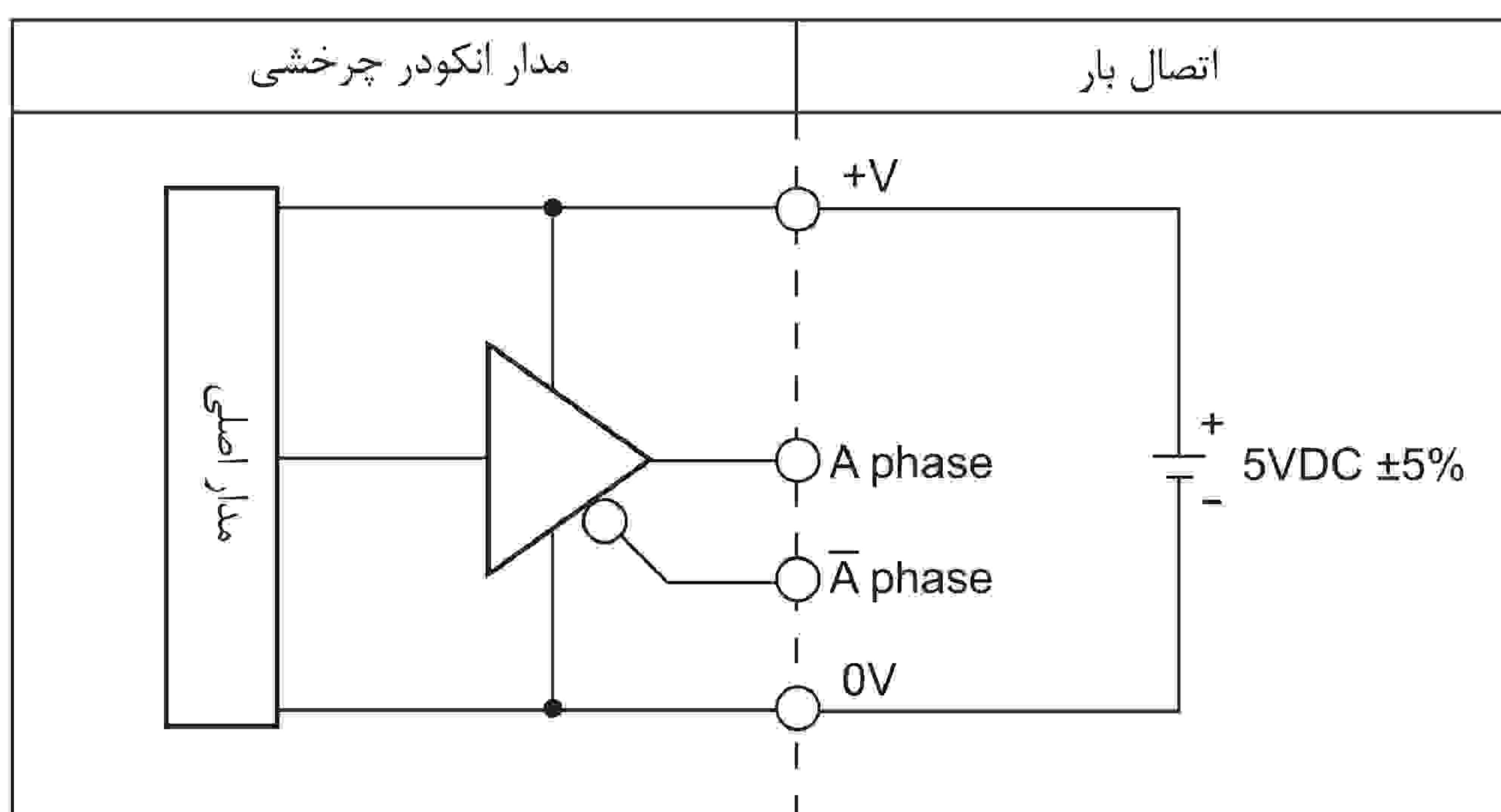
کوچکتر یا مساوی حداکثر چرخش مجاز باشد.

* مقاومت محیطی در شرایط عاری از چگالش و يخ زدگی اندازه گیری شده است.

$$\text{حداکثر پاسخ فرکانسی} = \text{حداکثر پاسخ چرخشی (rpm)} \times \frac{6 \text{ ثانية}}{\text{رزولوشن}}$$

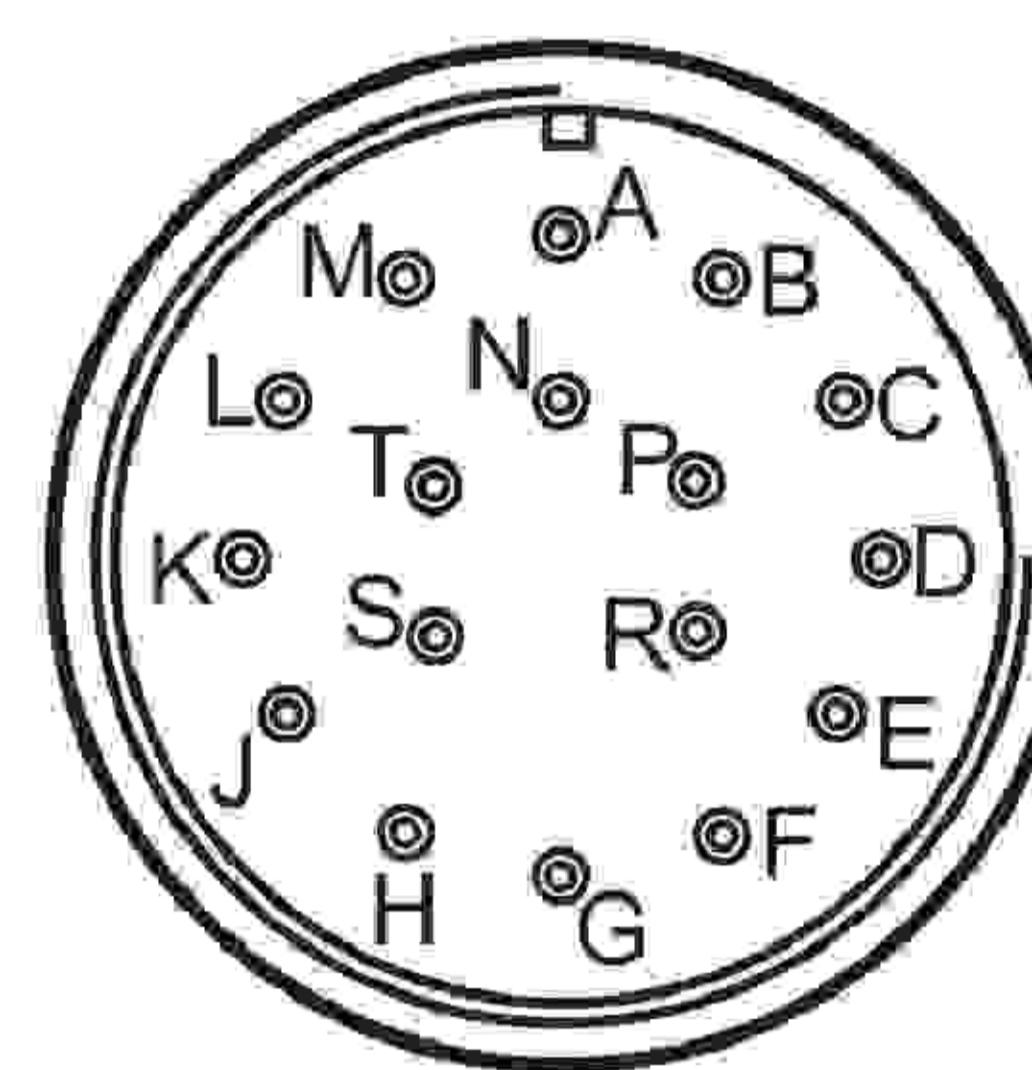
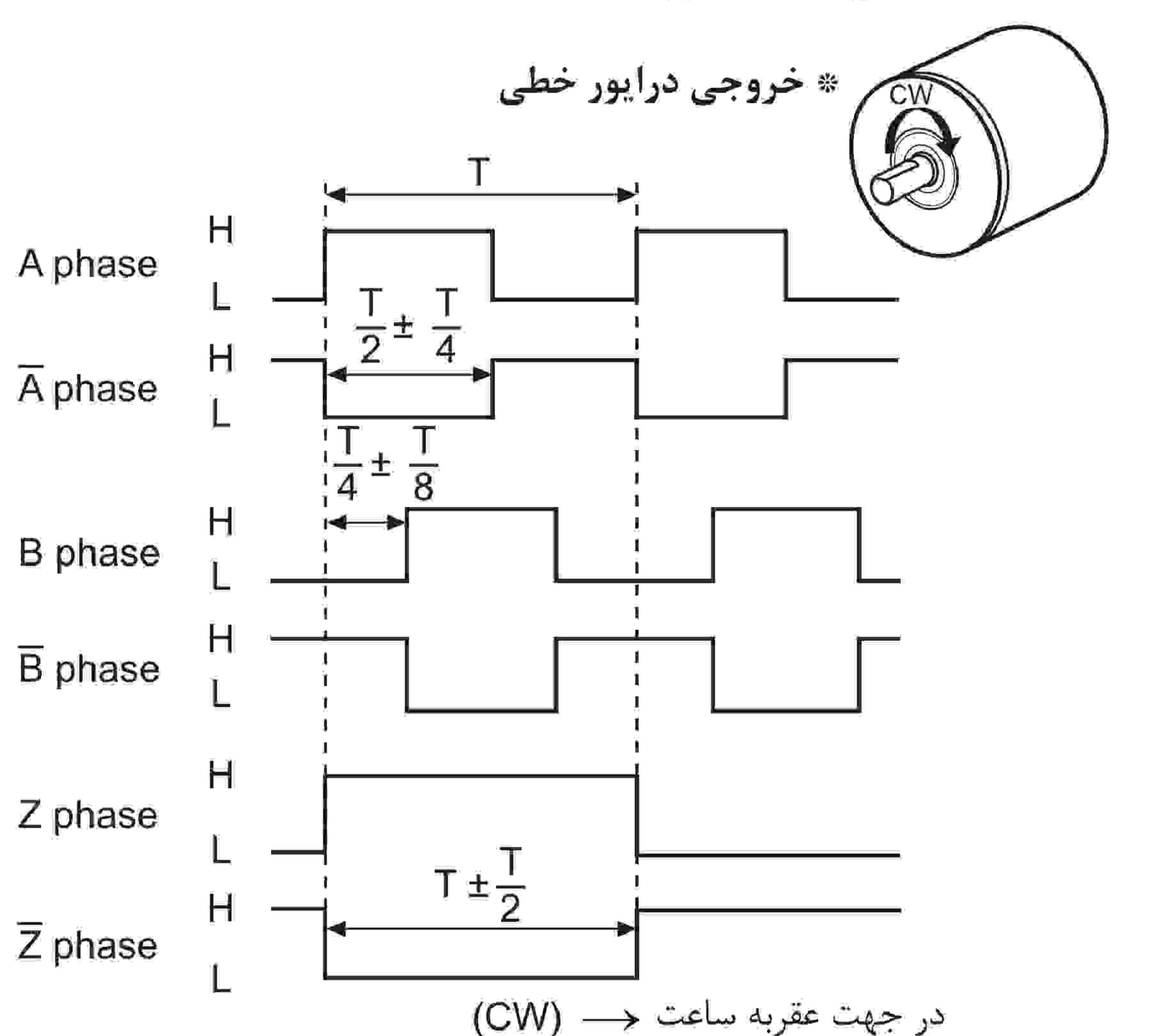
(A)	سنسورهای نوری
(B)	سنسورهای فیبر نوری
(C)	سنسورهای محیط/درب
(D)	سنسورهای مجاورتی
(E)	سنسورهای فشار
(F)	انکودرهای چرخشی
(G)	کانکتورها / سوکت ها
(H)	کنترلهای دما
(I)	کنترل کننده های تووان
(J)	شمارنده ها
(K)	تایмер ها
(L)	پنل های اندازه گیری
(M)	اندازه گیرهای دور/سرعت/پالس
(N)	نمايشگرها
(O)	کنترل کننده حسگر
(P)	منابع تغذیه سوییچینگ
(Q)	موتورهای پله ای درایور کنترل
(R)	پنل های منطقی / گرافیکی
(S)	تجهیزات شبکه فیلد
(T)	نرم افزار

دیاگرام سیم بندی خروجی کنترلی:



* تمام مدارهای خروجی مشابه یکدیگرند.

شکل موج خروجی:



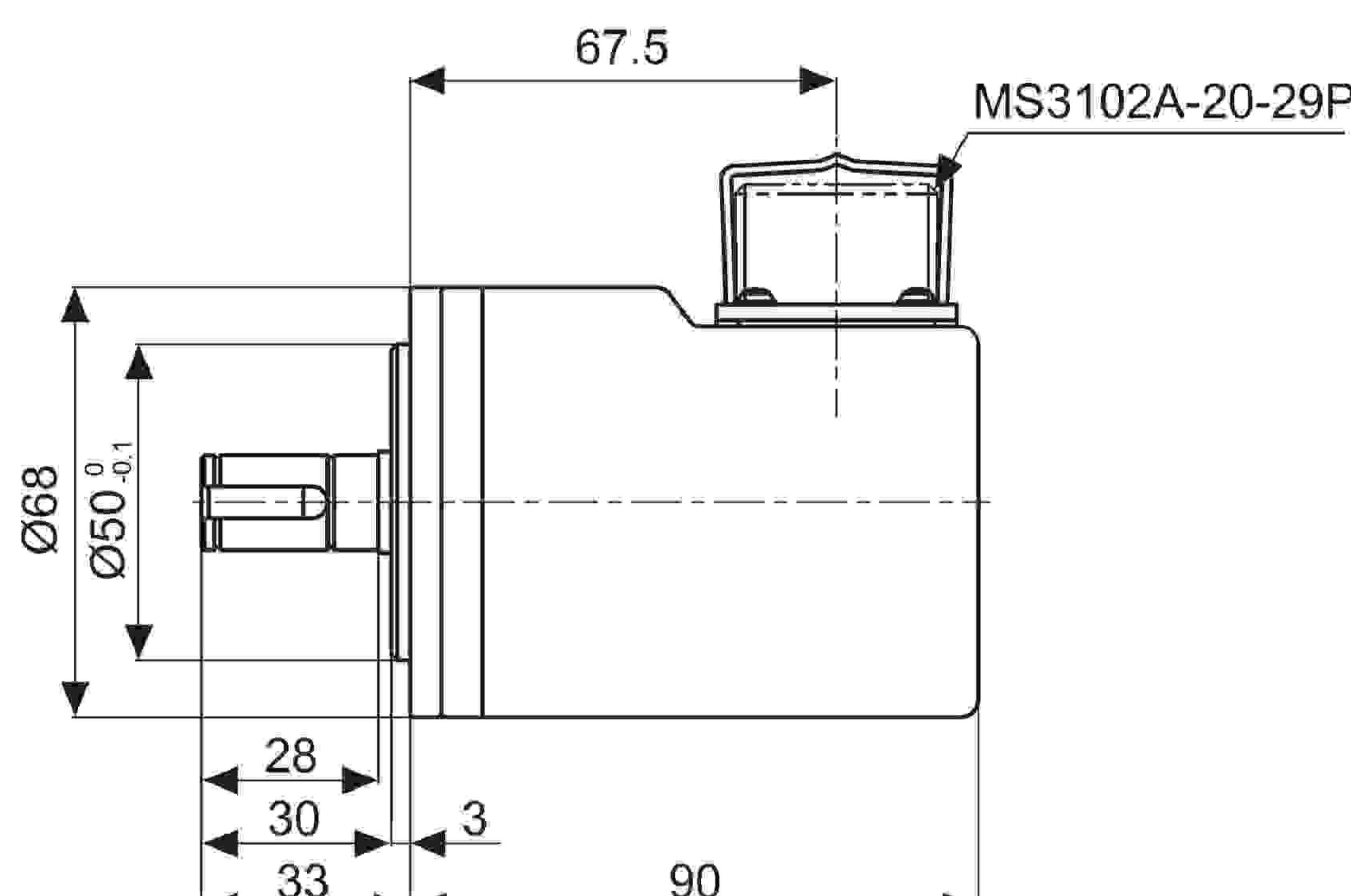
پین	اتصال	پین	اتصال
A	A phase	K	0V
B	Z phase	L	N.C
C	B phase	M	0V
D	N.C	N	\bar{A} phase
E	5VDC	P	\bar{Z} phase
F	N.C	R	\bar{B} phase
G	N.C	S	N.C
H	5VDC	T	شیلد (F.G.)
J	N.C	—	—

* N.C: بدون استفاده.

* ترمینالهای E, H و K, M به صورت داخلی به هم متصل شده اند.

(واحد: میلیمتر)

ابعاد:



* ابعاد شفت

